

1 非可換解析学の必然性とは、そしてそのご利益は？

2 Dirac 方程式と Weyl 方程式

3 スーパー数とスーパー空間

4 スーパー空間上の線形代数

4.1 スーパー空間上の行列環

4.2 スーパー跡、スーパー行列式

補題 4.1 V と W を奇変数を要素とするそれぞれ、 $m \times n$, $n \times m$ 正方行列とする。そのとき、

(1) $\text{tr}(VW)^k = -\text{tr}(WV)^k$ for any $k = 1, 2, \dots$.

(2) $\det(\mathbb{I}_m + VW) = \det(\mathbb{I}_n + WV)^{-1}$.

定義 4.1 $M = \begin{bmatrix} A & C \\ D & B \end{bmatrix} \in \text{Mat}[m|n : \mathfrak{C}]$ に対し、そのスーパートレース

$$\text{str } M = \text{tr } A - (-1)^{p(M)} \text{tr } B$$

と定める。

命題 4.1 (a) $M, N \in \text{Mat}[m|n : \mathfrak{C}]$ が $p(M) + p(N) \equiv 0 \pmod{2}$ なるとき、

$$\text{str}(M + N) = \text{str } M + \text{str } N.$$

(b) M を $(m+n) \times (r+s)$ 、 N を $(r+s) \times (m+n)$ -行列とする。すると、

$$\text{str}(MN) = (-1)^{p(M)p(N)} \text{str}(NM).$$

定義 4.2 スーパー行列 M に対し、 $\det B_B \neq 0$ のとき

$$\text{Mat}[m|n : \mathfrak{C}] \ni M \rightarrow \text{sdet } M = (\det(A - CB^{-1}D))(\det B)^{-1} \in \mathfrak{C}$$

と定義し、 M のスーパー行列式とか *Berezinian* と呼ぶ。

系 4.1 $\det B_B \neq 0$ であり $\text{sdet } M \neq 0$ ならば、 $\det A_B \neq 0$ である。

比較 4.1 要素が偶のブロック行列

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix}, \quad M = \begin{pmatrix} \mathbb{I}_m & 0 \\ -A_{22}^{-1}A_{21} & \mathbb{I}_n \end{pmatrix},$$

をとる。このとき、

$$\det A = \det(AM) = \det \begin{pmatrix} A_{11} - A_{12}A_{22}^{-1}A_{21} & A_{12} \\ 0 & A_{22} \end{pmatrix} = \det(A_{11} - A_{12}A_{22}^{-1}A_{21}) \cdot \det A_{22}.$$

さて上で定義されたスーパー行列式の性質を調べよう：

補題 4.2 (1) 行列 $L \in \text{Mat}_{\text{ev}}[\ell : \mathfrak{C}_{\text{ev}}]$ のどの 2 つの行列成分の積もゼロとすると、

$$(\mathbb{I}_\ell + L)^{-1} = \mathbb{I}_\ell - L, \quad \det(\mathbb{I}_\ell + L) = 1 + \text{tr } L.$$

(2) 偶スーパー行列 $M \in \text{Mat}_{\text{ev}}[m|n : \mathfrak{C}]$ のどの 2 つの行列成分の積もゼロとすると、

$$\text{sdet}(\mathbb{I}_{m+n} + M) = 1 + \text{str } M.$$

証明：(1) まず

$$(\mathbb{I}_\ell + L)^{-1} = \mathbb{I}_\ell - L + L^2 - L^3 + \dots \quad \text{かつ} \quad \det(e^L) = e^{\text{tr } L},$$

を注意し、仮定より望みの結果はすぐ従う。

(2) スーパー行列 $M = \begin{bmatrix} A & C \\ D & B \end{bmatrix}$ をどの 2 つの行列成分の積もゼロとなるものとする、 $C(\mathbb{I}_n + B)^{-1}D = 0$ かつ $\text{tr } A = \text{tr } B = 0$ となり、

$$\begin{aligned} \text{sdet}(\mathbb{I}_{m+n} + M) &= \det(\mathbb{I}_m + A - C(\mathbb{I}_n + B)^{-1}D) \det(\mathbb{I}_n + B)^{-1} \\ &= \det(\mathbb{I}_m + A) \det(\mathbb{I}_n - B) = 1 + \text{tr } A - \text{tr } B = 1 + \text{str } M. \quad \square \end{aligned}$$

定理 4.1 $M, N \in \text{Mat}[m|n : \mathfrak{C}]$ とする。

(1) sdet の乗法性：

$$\text{sdet}(MN) = \text{sdet } M \cdot \text{sdet } N. \quad (4.1)$$

(2) str と sdet は行列不変量である。即ち、 N が可逆だとすると

$$\text{str } M = (-1)^{p(M)+p(N)} \text{str}(NMN^{-1}), \quad \text{sdet } M = \text{sdet}(NMN^{-1}). \quad (4.2)$$

証明 (due to Leites). [講義ではここは割愛し、Liouville の定理のスーパー版の系としての証明を与えた]

(1) [Step 1]: \mathcal{G}_+ , \mathcal{G}_0 と \mathcal{G}_- を以下のように定めた $GL[m|n : \mathbb{C}]$ の部分群とする :

$$\mathcal{G}_+ = \left\{ \begin{bmatrix} \mathbb{I}_m & C \\ 0 & \mathbb{I}_n \end{bmatrix} \right\}, \quad \mathcal{G}_0 = \left\{ \begin{bmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{bmatrix} \right\}, \quad \mathcal{G}_- = \left\{ \begin{bmatrix} \mathbb{I}_m & 0 \\ D & \mathbb{I}_n \end{bmatrix} \right\}.$$

すると、 $M_+ \in \mathcal{G}_+$, $M_0 \in \mathcal{G}_0$ と $M_- \in \mathcal{G}_-$ として $M = M_+ M_0 M_-$ と表示される。即ち、任意の $M \in GL[m|n : \mathbb{C}]$ に対し

$$M = \begin{bmatrix} A & C \\ D & B \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbb{I}_m & CB^{-1} \\ 0 & \mathbb{I}_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A - CB^{-1}D & 0 \\ 0 & B \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbb{I}_m & 0 \\ B^{-1}D & \mathbb{I}_n \end{bmatrix} \quad \text{if } \det B_B \neq 0. \quad (4.3)$$

ここで、

$$\begin{bmatrix} \mathbb{I}_m & C \\ 0 & \mathbb{I}_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbb{I}_m & C' \\ 0 & \mathbb{I}_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbb{I}_m & C + C' \\ 0 & \mathbb{I}_n \end{bmatrix},$$

に注意し、 E としてただ一つの零でない奇の行列成分をもつ「基本行列」を導入しておく。

$$\begin{bmatrix} \mathbb{I}_m & E \\ 0 & \mathbb{I}_n \end{bmatrix}.$$

[Step 2]: $M \in \mathcal{G}_+$ 或は $M \in \mathcal{G}_0$ に対し $\text{sdet}(MN) = \text{sdet } M \cdot \text{sdet } N$ となる。また、 $N \in \mathcal{G}_0$ 或は $N \in \mathcal{G}_-$ に対しても同様である。

∴) 例えば、

$$M = \begin{bmatrix} \mathbb{I}_m & C' \\ 0 & \mathbb{I}_n \end{bmatrix} \in \mathcal{G}_+ \quad N = \begin{bmatrix} A & C \\ D & B \end{bmatrix}$$

とするとき

$$\begin{aligned} \text{sdet}(MN) &= \text{sdet} \begin{bmatrix} \mathbb{I}_m & C' \\ 0 & \mathbb{I}_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A & C \\ D & B \end{bmatrix} = \text{sdet} \begin{bmatrix} A + C'D & C + C'B \\ D & B \end{bmatrix} \\ &= \det(A + C'D - (C + C'B)B^{-1}D)(\det B)^{-1} = \det(A - CB^{-1}D)(\det B)^{-1} \\ &= \text{sdet } M \cdot \text{sdet } N. \quad (\text{sdet } N = \det(A - CB^{-1}D)(\det B)^{-1}, \text{sdet } M = 1) \end{aligned}$$

演習問題 4.1 他の場合についても証明せよ。

[Step 3]: N を任意の「基本行列」で

$$N = \begin{bmatrix} \mathbb{I}_m & E \\ 0 & \mathbb{I}_n \end{bmatrix} \in \mathcal{G}_+.$$

なるとき、 $\text{sdet}(MN) = \text{sdet } M \cdot \text{sdet } N$ となる。

∴) Step 1 と Step 2 より N を「基本行列」とするとき

$$\begin{aligned} \text{sdet}(MN) &= \text{sdet}(M_+(M_0M_-N)) = \text{sdet } M_+ \cdot \text{sdet}(M_0(M_-N)) = \text{sdet } M_0 \cdot \text{sdet}(M_-N), \\ \text{sdet } M \cdot \text{sdet } N &= \text{sdet } M_0 \cdot \text{sdet } M_- \cdot \text{sdet } N, \end{aligned}$$

が従うので、

$$\text{sdet}(M_-N) = \text{sdet } M_- \cdot \text{sdet } N = 1$$

を示せば良い。定義より

$$\text{sdet} \begin{bmatrix} \mathbb{I}_m & 0 \\ D & \mathbb{I}_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbb{I}_m & E \\ 0 & \mathbb{I}_n \end{bmatrix} = \text{sdet} \begin{bmatrix} \mathbb{I}_m & E \\ D & \mathbb{I}_n + DE \end{bmatrix} = \det(1 - E(1 + DE)^{-1}D) \det(1 + DE)^{-1}.$$

E はただ一つの零でない奇の行列成分を持つので、行列 $E, DE, E(1 + DE)^{-1}D$ のどの二つの積も零となる。前に述べた補題 4.2 より $(1 + DE)^{-1} = 1 - DE$ かつ $E \cdot DE = 0$ であり、

$$\text{sdet}(M_-N) = \det(1 - ED)(\det(1 + DE))^{-1} = (1 - \text{tr}(ED))(1 + \text{tr}(DE))^{-1}.$$

更に補題 4.1 より $\text{tr}(DE) = -\text{tr}(ED)$ だから

$$\text{sdet}(M_-N) = 1 = \text{sdet } M_- \cdot \text{sdet } N.$$

[Step 4]: 次に

$$\mathcal{G} = \left\{ N \in \text{GL}[m|n : \mathfrak{R}] \mid \text{sdet}(MN) = \text{sdet } M \cdot \text{sdet } N \text{ for any } M \in \text{GL}[m|n : \mathfrak{R}] \right\}$$

とおく。 $N_1, N_2 \in \mathcal{G}$ に対して

$$\begin{aligned} \text{sdet}(M \cdot N_1N_2) &= \text{sdet}((MN_1)N_2) = \text{sdet}(MN_1) \cdot \text{sdet } N_2 \\ &= \text{sdet } M \cdot \text{sdet } N_1 \cdot \text{sdet } N_2 = \text{sdet } M \cdot \text{sdet}(N_1N_2), \end{aligned} \quad (4.4)$$

となるので、 \mathcal{G} は群をなす。Steps 2 と 3 より、 \mathcal{G} は \mathcal{G}_- と \mathcal{G}_0 、及び「基本行列」 $N \in \mathcal{G}_+$ を含む。一方 Step1 より、 $\text{GL}[m|n : \mathfrak{C}]$ はこれらの行列で生成されているので、 $\mathcal{G} = \text{GL}[m|n : \mathfrak{C}]$ 、即ち $\text{sdet}(MN) = \text{sdet } M \cdot \text{sdet } N$ となる。

(2) スーパー行列 N, M を与えられたとする。 $p(MN^{-1}) = p(M) + p(N^{-1}) \pmod{2}$ かつ $0 = p(NN^{-1}) = p(N) + p(N^{-1}) \pmod{2}$ より $p(N)p(MN^{-1}) = p(N) + p(M) \pmod{2}$ となるので、式 (4.4) を用いて

$$\text{str}(NMN^{-1}) = (-1)^{p(N)p(MN^{-1})} \text{str}(MN^{-1}N) = (-1)^{p(N)+p(M)} \text{str } M.$$

式 (4.4) を用い、 $\text{sdet}(MN) = \text{sdet}(NM)$ で、これより $\text{sdet}(NMN^{-1}) = \text{sdet}(N^{-1}NM) = \text{sdet } M$. \square

注意: スーパー行列式において、ブロック A とブロック B の役割は全く異なる。実際、

$$M = \begin{bmatrix} A & C \\ D & B \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbb{I}_m & 0 \\ DA^{-1} & \mathbb{I}_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A & 0 \\ 0 & B - DA^{-1}C \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbb{I}_m & A^{-1}C \\ 0 & \mathbb{I}_n \end{bmatrix} \quad \text{if } \det A_B \neq 0. \quad (4.5)$$

という分解を用い、上の定理を用いると

$$\text{sdet } M = \det A \cdot (\det(B - DA^{-1}C))^{-1}$$

となる。

命題 4.2 スーパー行列 $M = \begin{bmatrix} A & C \\ D & B \end{bmatrix} \in \text{Mat}[m|n : \mathbb{C}]$ が可逆ならば $\text{sdet } M \neq 0$ である。
更に、もし A が可逆ならば

$$(\text{sdet } M)^{-1} = \det(B - DA^{-1}C) \cdot (\det A)^{-1}. \quad (4.6)$$

補題 4.3 スーパー行列 $M = \begin{bmatrix} A & C \\ D & B \end{bmatrix} \in \text{Mat}[m|n : \mathbb{C}]$ を可逆で $\det A \cdot \det B \neq 0$ なるものとする。このとき

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} \tilde{A} & \tilde{C} \\ \tilde{D} & \tilde{B} \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} A & C \\ D & B \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} (A - CB^{-1}D)^{-1} & -A^{-1}C(B - DA^{-1}C)^{-1} \\ -B^{-1}D(A - CB^{-1}D)^{-1} & (B - DA^{-1}C)^{-1} \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} (\mathbb{I}_m - A^{-1}CB^{-1}D)^{-1}A^{-1} & -(\mathbb{I}_m - A^{-1}CB^{-1}D)^{-1}A^{-1}CB^{-1} \\ -(\mathbb{I}_n - B^{-1}DA^{-1}C)^{-1}B^{-1}DA^{-1} & (\mathbb{I}_n - B^{-1}DA^{-1}C)^{-1}B^{-1} \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} A^{-1}(\mathbb{I}_m - CB^{-1}DA^{-1})^{-1} & -A^{-1}CB^{-1}(\mathbb{I}_n - DA^{-1}CB^{-1})^{-1} \\ -B^{-1}DA^{-1}(\mathbb{I}_m - CB^{-1}DA^{-1})^{-1} & B^{-1}(\mathbb{I}_n - DA^{-1}CB^{-1})^{-1} \end{bmatrix}. \end{aligned} \quad (4.7)$$

が成立する。更に

$$\begin{aligned} \text{sdet} \begin{bmatrix} A & C \\ D & B \end{bmatrix} &= (\det A)(\det B)^{-1} \det(\mathbb{I}_m - A^{-1}CB^{-1}D) \\ &= (\det A)(\det B)^{-1} \det(\mathbb{I}_m - CB^{-1}DA^{-1}) = (\det \tilde{A})^{-1}(\det B)^{-1} \\ &= (\det A)(\det B)^{-1} \det(\mathbb{I}_n - B^{-1}DA^{-1}C) \\ &= (\det A)(\det B)^{-1} \det(\mathbb{I}_n - DA^{-1}CB^{-1}) = (\det A)(\det \tilde{B}). \end{aligned} \quad (4.8)$$

証明：式 (4.8) に表われる逆行列の存在は以下の分解により保証される。

$$\begin{bmatrix} A & C \\ D & B \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A^{-1} & 0 \\ 0 & B^{-1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbb{I}_m & 0 \\ 0 & -\mathbb{I}_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A & C \\ D & B \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbb{I}_m & 0 \\ 0 & -\mathbb{I}_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A - CB^{-1}D & 0 \\ 0 & B - DA^{-1}C \end{bmatrix}.$$

実際、上式左辺は可逆行列の積だから可逆であり、右辺のそれぞれの対角ブロックは可逆である。□

以下で、スーパー行列式の乗法性の別証明を与えよう：

定理 4.2 (Liouville's theorem) 実変数 t に対し $M(t) \in \text{Mat}[m|n : \mathbb{C}]$ が与えられ、

$$\frac{d}{dt}X(t) = M(t)X(t), \quad X(0) = \mathbb{I}_{m+n}. \quad (4.9)$$

を満たすとする。すると $X(t) \in \text{GL}[m|n : \mathfrak{C}]$ であり、

$$\text{sdet } X(t) = \exp\left\{\int_0^t ds \text{str } M(s)\right\}. \quad (4.10)$$

証明 (due to Berezin). $\tilde{X}(t)$ を

$$\frac{d}{dt}\tilde{X}(t) = -\tilde{X}(t)M(t), \quad \tilde{X}(0) = \mathbb{I}_{m+n}.$$

の解とする。すると、

$$\frac{d}{dt}(\tilde{X}(t)X(t)) = 0 \quad \text{with} \quad \tilde{X}(0)X(0) = \mathbb{I}_{m+n},$$

となるので、 $\tilde{X}(t)X(t) = \mathbb{I}_{m+n}$ であり、これより $X(t) \in \text{GL}[m|n : \mathfrak{C}]$ となる。

ここで

$$M(t) = \begin{bmatrix} A(t) & C(t) \\ D(t) & B(t) \end{bmatrix}, \quad X(t) = \begin{bmatrix} X_{11}(t) & X_{12}(t) \\ X_{21}(t) & X_{22}(t) \end{bmatrix}$$

と書き、 $Y(t) = X_{11}(t) - X_{12}(t)X_{22}^{-1}(t)X_{21}(t)$ 、 $Z = X_{22}^{-1}(t)$ とおくと、式 (4.9) を用いた単純な計算¹で

$$\frac{d}{dt}Y = (A - X_{12}X_{22}^{-1}D)Y, \quad \frac{d}{dt}Z = -Z(DX_{12}X_{22}^{-1} + B).$$

上記の方程式に表われるすべての成分は偶なので、古典的な Liouville の定理を適用でき、

$$\frac{d}{dt} \det Y = \text{tr}(A - X_{12}X_{22}^{-1}D) \det Y, \quad \frac{d}{dt} \det Z = -\text{tr}(DX_{12}X_{22}^{-1} + B) \det Z.$$

また $\text{tr}(A - X_{12}X_{22}^{-1}D) = \text{tr}(A + DX_{12}X_{22}^{-1})$ なので、

$$\frac{d}{dt} \text{sdet } X = \frac{d}{dt}(\det Y \det Z) = \text{tr}(A-B) \det Y \det Z = \text{str } M \text{sdet } X \quad \text{with} \quad \text{sdet } X(0) = 1$$

となる。これが求める結果であった。□

系 4.2 $M, N \in \text{Mat}_{\text{ev}}[m|n : \mathfrak{C}]$ に対し

$$\begin{aligned} \text{sdet}(MN) &= \text{sdet } M \cdot \text{sdet } N, \\ \exp(\text{str } M) &= \text{sdet}(\exp M). \end{aligned} \quad (4.11)$$

証明 : (1) $M, N \in \text{Mat}_{\text{ev}}[m|n : \mathfrak{C}]$ に対して $X(t) = (1-t)\mathbb{I}_{m+n} + tM$ and $Y(t) = (1-t)\mathbb{I}_{m+n} + tN$ とおくと、 $X(t)$ と $Y(t)$ は t に関し微分可能かつ t の高々一点を除いて可逆である。そこで

$$A(t) = \frac{dX(t)}{dt}X(t)^{-1}, \quad B(t) = \frac{dX(t)}{dt}Y(t)^{-1}$$

¹ $X_{12}^{-1}X_{12} = \mathbb{I}_n$ を微分しを用いて式 (4.9) の 2 番目の式が求まる。再度式 (4.9) を用い 1 番目の式が求まる

と定義できる。すると

$$\frac{d}{dt}(X(t)Y(t)) = (A(t) + B_1(t))X(t)Y(t) \quad \text{where} \quad B_1(t) = X(t)B(t)X(t)^{-1}.$$

上の定理を用いると

$$\begin{aligned} \text{sdet}(MN) &= \text{sdet}(X(1)Y(1)) = \exp\left\{\int_0^1 ds \text{str}(A(t) + B_1(t))\right\} = \exp\left\{\int_0^1 ds(\text{str} A(t) + \text{str} B(t))\right\} \\ &= \text{sdet} X(1) \cdot \text{sdet} Y(1) = \text{sdet} M \cdot \text{sdet} N. \end{aligned}$$

(2) 上の定理で、 $M(t) = M$, $X(t) = e^{tM}$ とし $t = 1$ として、望みの結果を得る。□

比較 4.2 (“Encyclopaedia of Mathematics” ed. M. Hazewinkel より) *Liouville* の公式 (or *Liouville-Ostrogradski* の公式) とは微分方程式系の解の *Wronskian* と線形常微分方程式の係数との関連を述べたものである。

$(x_1(t), \dots, x_n(t))$ で 1 階線形斉次微分方程式

$$x' = A(t)x, \quad x \in \mathbb{R}^n \quad (4.12)$$

の解で、係数行列 (作用素) $A(t)$ は区間 I で連続とし、

$$W(x_1(t), \dots, x_n(t)) = W(t)$$

はこの方程式系の解の *Wronskian* とする。このとき *Liouville-Ostrogradski* の公式は

$$\frac{d}{dt}W(t) = W(t) \cdot \text{tr} A(t), \quad t \in I \quad (4.13)$$

或は別の表現で

$$W(x_1(t), \dots, x_n(t)) = W(x_1(\underline{t}), \dots, x_n(\underline{t})) \cdot \exp\left\{\int_{\underline{t}}^t ds \text{tr} A(s)\right\}, \quad t, \underline{t} \in I \quad (4.14)$$

と与えられる。ここで $\text{tr} A(t)$ は作用素 $A(t)$ のトレースである。*Liouville-Ostrogradski* の公式は方程式系 (4.12) の基本解系 (或は *Cauchy* 作用素) $X(t, \underline{t})$ を用いれば

$$\det X(t, \underline{t}) = \exp\left\{\int_{\underline{t}}^t ds \text{tr} A(s)\right\}, \quad t, \underline{t} \in I \quad (4.15)$$

と書ける。ところで方程式 (4.15) (or (4.14)) の幾何学的意味は、写像 $X(t, \underline{t}) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ によって、どんな領域の向き付き体積でも $\exp\left\{\int_{\underline{t}}^t ds \text{tr} A(s)\right\}$ 倍されるということである。*Liouville-Ostrogradski* の公式 (4.13) は非線形常微分方程式系に拡張できるが、ここでは割愛する。

4.3 対角化

定義 4.3 スーパー行列 $M \in \text{Mat}[m|n : \mathbb{C}]$ は、 M_B を $\text{Mat}[m+n : \mathbb{C}]$ の元と見なしてそのすべての固有値が互いに異なるとき、*generic* という。

定理 4.3 (Berezin) $M \in \text{Mat}[m|n : \mathbb{C}]$ を *generic* とするとき、行列 $X \in \text{GL}[m|n : \mathbb{C}]$ で $E = XMX^{-1}$ が対角成分のみ、即ち、 $E = (\lambda_1, \dots, \lambda_m, \lambda_{m+1}, \dots, \lambda_{m+n})$ になるものが存在する。

証明：等式 $EX = XM$ を次数に関して分解すると、

$$(EX)^{[k]} = \sum_{j=0}^k E^{[j]} X^{[k-j]} = \sum_{j=0}^k X^{[j]} M^{[k-j]} = (XM)^{[k]} \quad (4.16)$$

となる。この式より、 $X^{[k]}$ と $E^{[k]}$ を定めていけばよい。

$k = 0$ に対して

$$E^{[0]} X^{[0]} = X^{[0]} M^{[0]} \quad (4.17)$$

となる。仮定より線形代数の基本知識より、 $X_{11}^{[0]}$ 、 $X_{22}^{[0]}$ 及び $E_{11}^{[0]} = (\lambda_1^{[0]}, \dots, \lambda_m^{[0]})$ 、 $E_{22}^{[0]} = (\lambda_{m+1}^{[0]}, \dots, \lambda_{m+n}^{[0]})$ がある

$$X_{11}^{[0]} A_B = E_{11}^{[0]} X_{11}^{[0]} \quad \text{かつ} \quad X_{22}^{[0]} B_B = E_{22}^{[0]} X_{22}^{[0]}$$

となる。そこで、

$$X^{[0]} = \begin{pmatrix} X_{11}^{[0]} & 0 \\ 0 & X_{22}^{[0]} \end{pmatrix}, \quad E^{[0]} = \begin{pmatrix} E_{11}^{[0]} & 0 \\ 0 & E_{22}^{[0]} \end{pmatrix},$$

とおくと式 (4.17) を満たすようにできる。

$0 \leq j \leq k-1$ に対して $X^{[j]}$ と $E^{[j]}$ がある式 (4.16) を満たすものと仮定する。 k に対して式 (4.16) の右から $(X^{[0]})^{-1}$ を掛けると、

$$E^{[0]} X^{[k]} (X^{[0]})^{-1} - X^{[k]} (X^{[0]})^{-1} E^{[0]} + E^{[k]} = K^{[k]} \quad (4.18)$$

となる。ここで

$$K^{[k]} = \left(\sum_{j=0}^{k-1} X^{[j]} M^{[k-j]} \right) (X^{[0]})^{-1} - \left(\sum_{j=1}^{k-1} E^{[j]} X^{[k-j]} \right) (X^{[0]})^{-1}.$$

帰納法の仮定より行列 $K^{[k]}$ は既知で $\text{Mat}[m|n : \mathbb{C}]$ に属している。式 (4.18) より、

$$(\lambda_i^{[0]} - \lambda_j^{[0]}) (X^{[k]} (X^{[0]})^{-1})_{ij} + \lambda_i^{[k]} \delta_{ij} = (K^{[k]})_{ij}. \quad (4.19)$$

$\lambda_i^{[0]} \neq \lambda_j^{[0]}$ であり、

$$\begin{cases} \lambda_i^{[k]} = (K^{[k]})_{ii}, \\ (X^{[k]} (X^{[0]})^{-1})_{ij} = \frac{(K^{[k]})_{ij}}{\lambda_i^{[0]} - \lambda_j^{[0]}}, \quad \text{for } i \neq j \end{cases}$$

よりこの式は一意的に解ける。即ち、任意の $j \geq 0$ に対し $X^{[j]}$ と $E^{[j]}$ が定義できる。 $X^{[0]}$ は可逆なので $X \in \text{GL}[m|n : \mathbb{C}]$ であり、結局 X と E が望みのように定義された。□

比較 4.3 可換環上の $n \times n$ 行列 M が対角化可能であるための必要十分条件は最小多項式 $\varphi_M(x)$ が重根を持たないことである。

問題 4.1 スーパー行列 M が対角化可能である必要十分条件を求めよ²。

4.3.1 簡単な例

スーパー行列

$$Q = \begin{pmatrix} x_1 & \theta_1 \\ \theta_2 & ix_2 \end{pmatrix} \quad \text{with } x_1, x_2 \in \mathfrak{R}_{\text{ev}}, \theta_1, \theta_2 \in \mathfrak{R}_{\text{od}},$$

は $\mathfrak{R}^{1|1}$ から $\mathfrak{R}^{1|1}$ へ、或は $\mathfrak{R}_{\text{od}} \times i\mathfrak{R}_{\text{ev}}$ から $\mathfrak{R}_{\text{od}} \times i\mathfrak{R}_{\text{ev}}$ への写像を定める。このスーパー行列は Random Matrix Theory における Efetov の計算方法で出現する。

K.B. Efetov, *Supersymmetry and theory of disordered metals*, Advances in Physics 32(1983) pp. 53-127.

A. Inoue and Y. Nomura, *Some refinements of Wigner's semi-circle law for Gaussian random matrices using superanalysis*, Asymptotic Analysis 23(2000), pp. 329-375.

Q の可逆性 : 与えられた V に対し

$$QY = V \quad \text{with } Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \omega_2 \end{pmatrix}, V = \begin{pmatrix} v_1 \\ \rho_2 \end{pmatrix} \in \mathfrak{R}^{1|1},$$

即ち、

$$x_1 y_1 + \theta_1 \omega_2 = v_1, \theta_2 y_1 + ix_2 \omega_2 = \rho_2.$$

となる Y を求める。もし $(x_1 x_2)_B \neq 0$ ならば、直ちに、

$$y_1 = \frac{ix_2 v_1 - \theta_1 \rho_2}{D_-}, \omega_2 = \frac{x_1 \rho_2 - \theta_2 v_1}{D_+} \quad \text{with } D_{\pm} = ix_1 x_2 \pm \theta_1 \theta_2.$$

同様に、

$$\tilde{Y} = \begin{pmatrix} \omega_1 \\ iy_2 \end{pmatrix} \in \mathfrak{R}_{\text{od}} \times i\mathfrak{R}_{\text{ev}}, \tilde{V} = \begin{pmatrix} \rho_1 \\ v_2 \end{pmatrix} \in \mathfrak{R}_{\text{od}} \times \mathfrak{R}_{\text{ev}},$$

に対して $Q\tilde{Y} = \tilde{V}$ なるものは

$$\omega_1 = \frac{ix_2 \rho_1 - \theta_1 v_2}{D_-}, iy_2 = \frac{x_1 v_2 - \theta_2 \rho_1}{D_+}.$$

²講義を聴いていてくれている吉野君からの提案

さて上で求めた量を $\text{sdet } Q$ と関係づける。

$$Y = \begin{pmatrix} y_1 & \omega_1 \\ \omega_2 & iy_2 \end{pmatrix} \quad \text{with} \quad QY = YQ = I_2.$$

とおくと $QY = I_2$ となるので

$$\begin{aligned} x_1y_1 + \theta_1\omega_2 &= 1, & x_1\omega_1 + iy_2\theta_1 &= 0, \\ \theta_2y_1 + ix_2\omega_2 &= 0, & \theta_2\omega_1 - x_2y_2 &= 1 \end{aligned}$$

となる。故に、

$$Y = \begin{pmatrix} \frac{ix_2}{D_-} & -\frac{\theta_1}{D_-} \\ -\frac{\theta_2}{D_+} & \frac{x_1}{D_+} \end{pmatrix} = (\text{sdet } Q)^{-1} \begin{pmatrix} \frac{1}{ix_2} & \frac{\theta_1}{x_2^2} \\ \frac{\theta_2}{x_2^2} & -\frac{x_1x_2 + 2i\theta_1\theta_2}{x_2^3} \end{pmatrix},$$

とおくと $YQ = I_2$ となる。ここで

$$\text{sdet } Q = \det(x_1 - \theta_1(ix_2)^{-1}\theta_2)(\det(ix_2))^{-1} = \frac{ix_1x_2 - \theta_1\theta_2}{(ix_2)^2}, \quad (\text{sdet } Q)^{-1} = \frac{ix_1x_2 + \theta_1\theta_2}{x_1^2}$$

を用いた。故に、

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} y_1 \\ \omega_2 \end{pmatrix} &= \frac{D_+}{x_1^2} \begin{pmatrix} \frac{1}{ix_2} & \frac{-\theta_1}{(ix_2)^2} \\ -\frac{\theta_2}{(ix_2)^2} & \frac{ix_1x_2 - 2\theta_1\theta_2}{(ix_2)^3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ \rho_2 \end{pmatrix} = \frac{D_+}{x_1^2} \begin{pmatrix} \frac{ix_2v_1 - \theta_1\rho_2}{(ix_2)^2} \\ \frac{-ix_2\theta_2v_1 + (ix_1x_2 - 2\theta_1\theta_2)\rho_2}{(ix_2)^3} \end{pmatrix}, \\ \begin{pmatrix} \omega_1 \\ iy_2 \end{pmatrix} &= \frac{D_+}{x_1^2} \begin{pmatrix} \frac{1}{ix_2} & \frac{-\theta_1}{(ix_2)^2} \\ -\frac{\theta_2}{(ix_2)^2} & \frac{ix_1x_2 - 2\theta_1\theta_2}{(ix_2)^3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \rho_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \frac{D_+}{x_1^2} \begin{pmatrix} \frac{ix_2\rho_1 - i\theta_1v_2}{(ix_2)^2} \\ \frac{-ix_2\theta_2\rho_1 + (ix_1x_2 - 2\theta_1\theta_2)v_2}{(ix_2)^3} \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Eigenvalues :

$$QU = \lambda U \quad \text{with} \quad U = \begin{pmatrix} u \\ \omega \end{pmatrix}, \quad u \in \mathfrak{K}_{\text{ev}}, \omega \in \mathfrak{K}_{\text{od}}, \lambda \in \mathfrak{K}_{\text{ev}}.$$

とすると

$$(x_1 - \lambda)u + \theta_1\omega = 0, \quad \theta_2u + (ix_2 - \lambda)\omega = 0.$$

そこで

$$D_+(\lambda) = (x_1 - \lambda)(ix_2 - \lambda) + \theta_1\theta_2, \quad D_-(\lambda) = (x_1 - \lambda)(ix_2 - \lambda) - \theta_1\theta_2,$$

とおくと

$$D_-(\lambda)u = 0, \quad D_+(\lambda)\omega = 0.$$

$u_B \neq 0$ で上の式を満たすものを見いだすために、 λ として

$$D_-(\lambda) = \lambda^2 - (x_1 + ix_2)\lambda + ix_1x_2 - \theta_1\theta_2 = 0$$

を満たすものを取る。すると

$$\lambda = x_1 + \frac{\theta_1\theta_2}{x_1 - ix_2} \quad (\text{or } \lambda = ix_2 - \frac{\theta_1\theta_2}{x_1 - ix_2}, \text{ but this is not fitted because } \notin \mathfrak{K}_{\text{ev}})$$

かつ

$$U = \begin{pmatrix} 1 \\ \frac{\theta_2}{x_1 - ix_2} \end{pmatrix}, \quad QU = \left(x_1 + \frac{\theta_1\theta_2}{x_1 - ix_2}\right)U.$$

同様に、 $\tilde{\lambda} \in i\mathfrak{R}_{\text{ev}}$ と $\tilde{U} \in \mathfrak{R}_{\text{od}} \times \mathfrak{R}_{\text{ev}}$ で $Q\tilde{U} = \tilde{\lambda}\tilde{U}$ なるものを探すと

$$\tilde{U} = \begin{pmatrix} \frac{-\theta_1}{x_1 - ix_2} \\ 1 \end{pmatrix}, \quad Q\tilde{U} = \left(ix_2 + \frac{\theta_1\theta_2}{x_1 - ix_2}\right)\tilde{U}.$$

故に

$$Q \begin{pmatrix} 1 & -\frac{\theta_1}{x_1 - ix_2} \\ \frac{\theta_2}{x_1 - ix_2} & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -\frac{\theta_1}{x_1 - ix_2} \\ \frac{\theta_2}{x_1 - ix_2} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 + \frac{\theta_1\theta_2}{x_1 - ix_2} & 0 \\ 0 & ix_2 + \frac{\theta_1\theta_2}{x_1 - ix_2} \end{pmatrix}.$$

Diagonalization : 変数変換

$$\begin{cases} y_1 = x_1 + \frac{\theta_1\theta_2}{x_1 - ix_2}, & y_2 = x_2 - \frac{i\theta_1\theta_2}{x_1 - ix_2}, \\ \rho_1 = \frac{\theta_1}{x_1 - ix_2}, & \rho_2 = -\frac{\theta_2}{x_1 - ix_2}, \end{cases} \quad (4.20)$$

或は

$$\begin{cases} x_1 = y_1 + \rho_1\rho_2(y_1 - iy_2), & x_2 = y_2 - i\rho_1\rho_2(y_1 - iy_2), \\ \theta_1 = \rho_1(y_1 - iy_2), & \theta_2 = -\rho_2(y_1 - iy_2), \end{cases} \quad (4.21)$$

を導入し、

$$G = \begin{pmatrix} 1 + 2^{-1}\rho_1\rho_2 & \rho_1 \\ \rho_2 & 1 - 2^{-1}\rho_1\rho_2 \end{pmatrix}, \quad G^{-1} = \begin{pmatrix} 1 + 2^{-1}\rho_1\rho_2 & -\rho_1 \\ -\rho_2 & 1 - 2^{-1}\rho_1\rho_2 \end{pmatrix}.$$

とすると

$$GQG^{-1} = \begin{pmatrix} y_1 & 0 \\ 0 & iy_2 \end{pmatrix}, \quad GQ^2G^{-1} = \begin{pmatrix} y_1^2 & 0 \\ 0 & -y_2^2 \end{pmatrix} \quad (4.22)$$

と Q の対角化ができる。このとき

$$\begin{aligned} \text{str } Q &= x_1 - ix_2 = y_1 - iy_2 = \text{str } GQG^{-1}, \quad \text{かつ} \\ \text{str } Q^2 &= x_1^2 + x_2^2 + 2\theta_1\theta_2 = y_1^2 + y_2^2 = \text{str } (GQG^{-1})^2. \end{aligned}$$

4.4 Gauss 型積分と Pfaffian

ここではまだ奇変数に関する積分を定義していないが、行列式や Pfaffian が出現する積分計算を挙げておこう：

定義 4.4 すべての成分が偶の $n \times n$ 歪対称行列 $\tilde{B} = (\tilde{B}_{jk})$ に対し、 B の Pfaffian $\text{Pf}(\tilde{B})$ を

$$\text{Pf}(\tilde{B}) = \frac{1}{(n/2)!} \sum_{\rho \in \wp_n} \text{sgn}(\rho) \tilde{B}_{\rho(1)\rho(2)} \cdots \tilde{B}_{\rho(n-1)\rho(n)} \quad (4.23)$$

と定める。ここで、 \wp_n は次数 n の置換群で、 $\text{sgn}(\rho)$ は $\rho \in \wp_n$ の符号である。

注意： n を偶数、 $A = (A_{ij})$ は歪対称行列 (i.e. $A_{ii} = 0$, $A_{ij} = -A_{ji}$) ならばグラスマン数でのガウス積分

$$\int d\theta \exp\left(-\frac{1}{2}A_{ij}\theta_i\theta_j\right)$$

は $\text{Pfaffian}(A)$ に等しい。更に $\text{Pf}(A)^2 = \det(A)$ が成立する。

奇変数に関する「積分」は Berezin により導入されたもの

$$\int d\theta \theta = 1, \quad \int d\theta 1 = 0 \quad (\text{Berezin 積分})$$

で、「測度という概念を用いない積分」で外積代数における内部積³

$$\left. \frac{\partial}{\partial z_j} \right] dz_k = \delta_{jk}$$

により定まるものである。少し後で詳しく説明するが以下のようなになる。

定義 4.5 偶スーパー行列 $M = \begin{pmatrix} A & C \\ D & B \end{pmatrix}$ は以下の条件を満たすとき正定値と言われる：

(gs.1) A は、体部分 A_B が正定値の対称行列なる、正則な対称行列である。

(gs.2) B は正則な歪対称行列である。

(gs.3) C と D は ${}^tC + D = 0$ を満たす。

上の偶スーパー行列 M に対応する 2 次形式を

$$\begin{aligned} \langle X, MX \rangle &= {}^tXMX \\ &= \sum_{j,k=1}^m x_j A_{jk} x_k + \sum_{j=1}^m \sum_{s=1}^n x_j C_{j m+s} \theta_s + \sum_{k=1}^m \sum_{t=1}^n \theta_t D_{m+t k} x_k + \sum_{s,t=1}^n \theta_s B_{m+s m+t} \theta_t. \end{aligned}$$

とする。

補題 4.4 M を正定値な偶スーパー行列とするととき、

$$\begin{aligned} G(\lambda, M) &= \int_{\mathfrak{X}^{m|n}} dX e^{-\lambda^{-1} 2^{-1} \langle X, MX \rangle} \quad \text{for } \lambda > 0 \\ &= \begin{cases} 0 & \text{if } n \text{ is odd,} \\ (2\pi\lambda)^{m/2} (2\lambda)^{-n/2} (\det A)^{-1/2} \text{Pf}(B - DA^{-1}C) & \text{if } n \text{ is even.} \end{cases} \end{aligned} \quad (4.24)$$

³前回の講義録参照

比較 4.4 H を正定値実対称行列とするとき

$$\int_{\mathbb{R}^m} e^{-\lambda x \cdot Hx/2} dx = \left(\frac{2\pi}{\lambda}\right)^{m/2} (\det H)^{-1/2}. \quad (4.25)$$

H を実行列とするとき

$$\int_{\mathbb{R}^m} e^{-ix \cdot Hx/2} dx = (2\pi i)^{m/2} (\det H)^{-1/2}. \quad (4.26)$$

===== メモ =====

6名程の諸君が聴講してくれている。